

Ergodentheorie

0. Was ist Ergodentheorie?

Ursprung: ~ 1880 Boltzmann, statistische Mechanik.

Gegeben: Raum in \mathbb{R}^3 , ideales Gas, k Teilchen

$3k$ (geom.) Koordinaten + $3k$ Geschwind. = $6k$ (Freiheitsgrad)

D.h. Zustand des Systems = Punkt in \mathbb{R}^{6k}

Nicht alle Zustände möglich (geom. + physikalisch)

X_i X_{i+1} = alle möglichen Zustände des Systems?

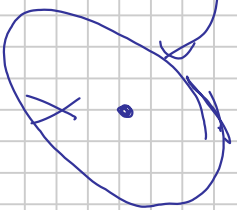
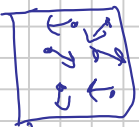
der Zustandsraum

Zeitentwicklung (z.B. Sekunde)

Das System verändert sich in einer

Zeitentwicklung $T: X \rightarrow X$

Transformation

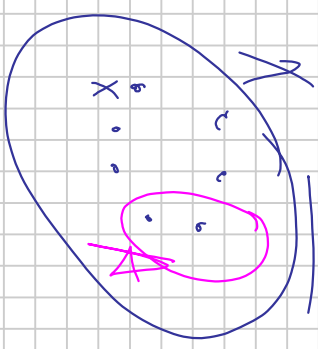


Der Orbit $\{x, T^1x, T^2x, \dots\}$ beschreibt die Entwicklung des Systems im Laufe der Zeit.

Frage: Wie verhält sich $T^n x$, n groß? ($n \rightarrow \infty$)
 (asymptotisches Verhalten)

Schwierigkeiten:
 • x nicht immer vollständig bekannt
 • auch wenn hoch, $T^n x$ schwierig zu berechnen.

idea (Boltzmann): statistischer Zugang: $x \in A$ oder $x \notin A$ ist leichter zu prüfen als x zu bestimmen.
 Was ist die Wahrscheinlichkeit, dass $T^n x \in A$ liegt?
 (Wie oft besucht $T^n x$ die Menge A ?)



Boltzmann-Ergodenhypothese: Die Zeit, die der Orbit in $A \subset X$ verbringt, ist im Mittel und asymptotisch gleich $\text{Vol}(A)$:

"Zeitmittel = Raummittel"

$$\frac{\#\{n \in \{1, \dots, N\} : T^n x \in A\}}{N} \xrightarrow{N \rightarrow \infty} \text{Vol}(A)$$

Mathematisch:

Ober:

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N \mathbb{1}_A(T^n x) = \int \mathbb{1}_A \, d\mu \quad (\mu = \text{Vol.})$$

$= \begin{cases} 1, & T^n x \in A \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$

Frage: Für welche T, μ, X gilt

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N f(T^n x) = \int f \, d\mu?$$

($f \sim$ Observablen)

Bemerkung: Physik (Satz von Liouville) \Rightarrow T erhält das Volumen:



$$\text{Vol}(T^{-1}(A)) = \text{Vol}(A) \quad \forall A \subset X \text{ messbar.}$$

Wir haben also ein System (X, Vol, T) , T Vol.-neu.
Zustandsraum

Ergodentheorie: Theorie von maßtreuen Transformationen
und Verhalten von Orbits von Punkten/Mengen.

Bem.: Ursprung von „Ergoden“ nicht klar!

- ergodos = schwierig
- ergon = Arbeit, odos = Weg

I Kaptheoretische dynamische Systeme

1. Definition und Beispiele

Sei (X, Σ, μ) ein \mathcal{M}' -Raum

Wir nehmen an:

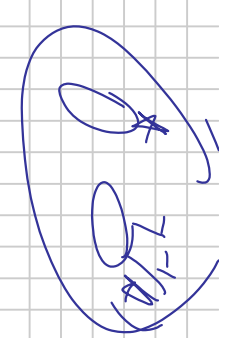
- μ ist vollständig, d.h., $\mu(A) = 0$ $\} \Rightarrow \mu(B) = 0$
 $B \subset A$
- Σ ist von einer abz. Familie $\{ \pm \text{Nullmengen} \}$ erzeugt.
(z. B. X sep. metr. Raum, Σ Borel)

Def. 1.1 Sei (X, Σ, μ) ein \mathcal{M}' -Raum (scheidet oft (X, μ))
und sei $T: X \rightarrow X$ messbar und μ -treu, d.h.,

Dann heißt (X, μ, T) ein maßtheoretisches dynamisches

System (MDS)

$$\mu(T^{-1}(A)) = \mu(A) \quad \forall A \in \Sigma$$



Bsp 1.2) endliche Systeme

X endliche Menge, μ das normalisierte Zählmaß, T bij.

Dann ist (X, μ, T) ein MDS.



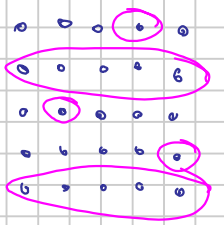
Bsp 1.3) Bernoulli-Shifts

1) Zweiseitige Shifts:

Sei $k \in \mathbb{N}$, $X_i = \{0, \dots, k-1\}^{\mathbb{Z}}$
 $T((x_j))_i := ((x_{j+i}))$

$\Sigma :=$ Produkt- σ -Algebra, erzeugt von Zylindern

$\mathcal{N}_n = \{x : x_j = a_1, \dots, x_n = a_n\}$



\mathbb{Z}^k \mathbb{Z}^n $\in \{0, \dots, k-1\}$

Σ ist T -inv., da Zylinder \leftrightarrow Zylinder

Sei ρ ein Maß auf $\{0, \dots, b-1\}$, $\rho(\{i\}) = \frac{1}{b}$

Def. $\mu (M_{n, j_1, \dots, j_n, a_1, \dots, a_n}) := \rho_{a_1, \dots, a_n}$

und erweitere ρ auf Σ

μ heißt Produktmaß auf Σ , das zu ρ gehört.

Es gilt: $\mu(T^{-1}A) = \mu(A) = \mu(TA)$, da wahr für Zylinder.

Das MDS (X, Σ, μ, T) heißt invertierb. (oder zweierichtig)

Bernoulli-System.

Bem. Das ist ein Spezialfall eines Produktsystems $\prod_{n=-\infty}^{\infty} Y$ für ein WKraum (Y, Σ_Y, ρ)

mit Zylindern

$X_{j_1} \in B_1$
 $X_{j_2} \in B_2$
 \dots
 $X_{j_n} \in B_n$

2) Einsseitiger Shift

$$X = \{0, \dots, b-1\}^{\mathbb{N}}$$

$T \leftarrow$, Zylindermengen wie früher, μ auch

$$Es \text{ gilt } \mu(N_n, \dots) = \mu(T^{-1}(N_n, \dots))$$

also ist (X, μ, T) ein MDS, ein einseitiges Bernoulli-System. *nach rechts verschob. Zylinder*

Bsp 1.4 (Gruppenrotationen)

Sei G eine kompakte Gruppe

(komp. Raum + Gruppe \neq)

$\bullet: G \times G \rightarrow G$ stetig

Sei Σ ihre Borel- σ -Algebra.

Dann $\exists!$ ν Maß μ auf Σ , das

Linksrotationsinvariant ist, d.h.

$$\mu(a \cdot A) = \mu(A)$$

$$\forall a \in G$$

ohne Beweis

Dieses μ heißt

Haarmaß auf G .

Eigenschaften des Haarmaßes (ohne Beweis):

- μ ist automatisch rechtsinvariant, d.h.) $\mu(A \cdot a) = \mu(A) \quad \forall A \in \Sigma \quad \forall a \in G$

- μ ist invariant unter $g \mapsto g^{-1}$, d.h.) $\forall A \in \Sigma$

$$\mu(A^{-1}) = \mu(A) \quad \underbrace{= \int g^{-1} \cdot g \cdot A}$$

- supp $\mu = G$, d.h., $\forall U \subset G$ offen $\mu(U) > 0$.

Qft weiß man, was μ ist.

Bsp 1)

Auf $[0, 1)$ (mit $\pm \text{mod } 1$) ist $\mu = \text{leb}$ das eindeutige inv. Maß.

Auf $\mathbb{T} = \bigoplus_{\mathbb{Z}} \mathbb{R}$: $\mu(\text{Arc}(y, y)) = \frac{y - y}{2\pi} = \text{reskal. leb' Maß.}$

2) G endl. abstrakte Gruppe, $\mu(A) = \frac{|A|}{|G|}$ - resk. Zählmass, end. \Rightarrow Haar.

Das MDS (G, μ, α) heißt Rotationssystem (Bew. links- oder Rechtsrot.)

Achtung: Für ein festes a kann es andere a -inv. \mathbb{N} -Menge geben:

Bsp (\mathbb{Z}, a)

Fall 1: a rational (z.B. $a = \frac{1}{2}$)

(ii): beschreibt alle a -inv. Menge

Fall 2 a irrat. $\exists!$ a -inv. Menge (= rest. Klasse)

ZZ: μ ist a -inv. \Rightarrow g -inv. $\forall g \Rightarrow$ Maß

Schritt 1: Wir zeigen: $\{a^n, n \in \mathbb{N}\}$ dicht in \mathbb{T}

a irrat. $\Rightarrow a^n \neq a^m$ für $n \neq m$

Sei $\varepsilon > 0$. Schubfachprinzip: $\exists n, m$ mit $n \neq m$.

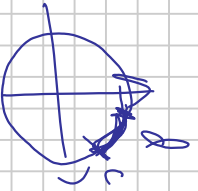
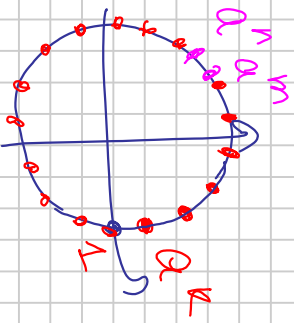
$\exists k = |n-m|$ mit $|a^k - 1| < \varepsilon$

Also hat \forall Zahl $h \in \mathbb{Z}$ Abstand $< \varepsilon$ zu einer Zahl der Form

$1, a^k, a^{2k}, \dots$

$\Rightarrow a^n$ liegen dicht in \mathbb{T} .

Schritt 2 Sei $g \in \mathbb{T}$. ZZ: $\mu(gA) = \mu(A)$ $\forall A = [c, d] \subset (0, 2\pi)$



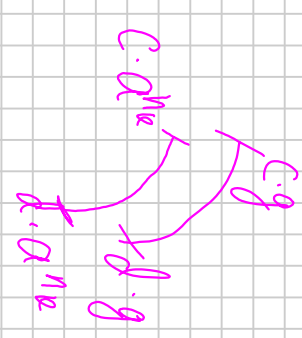
Nach Schritt 1 $\exists a^{n_i} \rightarrow g$, OBdA $a^{n_i} \rightarrow g$ (d.h., $\arg(a^{n_i}) \leq \arg(g)$)

ZZ: $\mu(a^{n_i} A) \rightarrow \mu(gA)$

$= \mu(A)$ nach Vorans.

Es gilt: $\mu[a^{n_c}, g c] = \sum_{k=0}^{\infty} \mu([a^{n_c}, a^{n+1} c]) \xrightarrow{b \rightarrow \infty} 0$

σ -Add. (\exists keine Atome von μ , da μ a -inv. und μ nicht σ -additiv)



$$\mu(a^{n_c} A) = \mu([a^{n_c}, a^{n_c} \emptyset]) = \mu([g c; g \emptyset]) + \mu([a^{n_c} \emptyset; g \emptyset]) - \mu([a^{n_c}, g c])$$

$$\rightarrow \mu([g c; g \emptyset]) = \mu(gA)$$

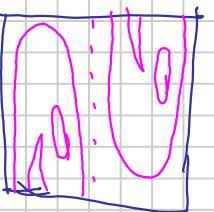
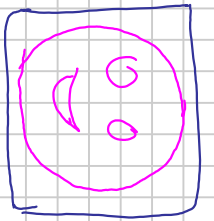
Bsp 5 (Bäcker-Transformation)

$X := [0, 1]^2$ mit

$\mu = \text{leb}^2$, $T: X \rightarrow X$ def. durch

$$T(x, y) := \begin{cases} (2x, \frac{y}{2}), & 0 \leq x \leq \frac{1}{2} \\ (2x-1, \frac{y+1}{2}), & \frac{1}{2} < x \leq 1 \end{cases}$$





$$\xrightarrow{(X, \frac{1}{2})}$$

$$\xrightarrow{(X-1, y+\frac{1}{2})}$$

falls $x \in [1, 2]$

(X, μ, T) ist ein MDS
 maßstreu: $\square \rightarrow \square$
 doubling map

maßstreu

Bsp 6

(Verdoppelungsabb.)

$X := [0, 1]$ mit $\mu = \text{Leb}$, $T: X \rightarrow X$ mit

$$T x = 2x \bmod 1 = \begin{cases} 2x, & x \in [0, \frac{1}{2}] \\ 2x-1, & x \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

$\mu(T^{-1}(a, b)) = 2 \cdot \frac{b-a}{2} = b-a$ $\forall [a, b] \subset [0, 1]$,
 d.h., (X, μ, T) ist ein MDS.

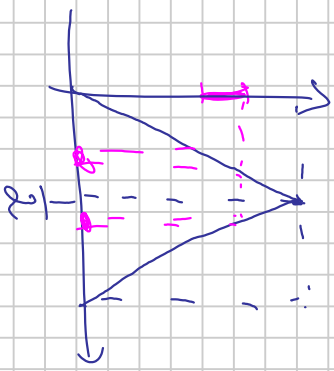
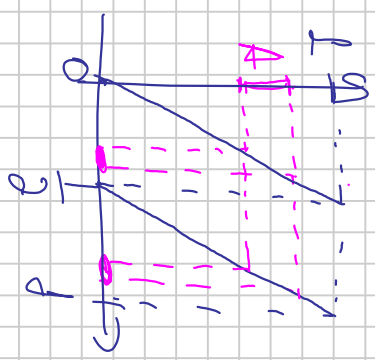
Bsp 7

(Zeltabb.)

$X = [0, 1]$ mit $\mu = \text{Leb}$, $T: X \rightarrow X$:

$$T x = \begin{cases} 2x, & x \in [0, \frac{1}{2}] \\ 2-2x, & x \in [\frac{1}{2}, 1] \end{cases}$$

- auch ein MDS.



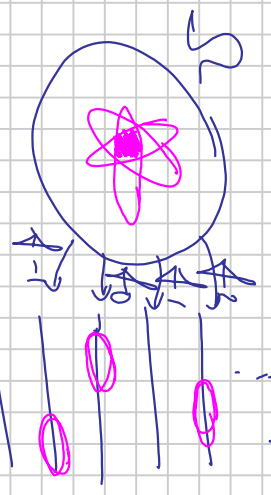
Bsp 8 (Stationäre stochastische Prozesse)

\mathcal{X}_t (Ω, \mathcal{P}) ein W^1 -Raum, $\dots, f_{-1}, f_0, f_1, \dots: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ meßbare

f_{-1}, \dots , Zufallsvariablen.

f_{n+1} , der Prozess ist stationär, d.h.)

$\forall m \in \mathbb{N} \forall n_1, \dots, n_m \in \mathbb{Z} \forall B_1, \dots, B_m \subset \mathbb{R}$ Borel $\forall k \in \mathbb{Z}$



$$P \left\{ \omega \in \Omega: \left. \begin{array}{l} f_{n_1}(\omega) \in B_1 \\ \vdots \\ f_{n_m}(\omega) \in B_m \end{array} \right\} = P \left\{ \omega \in \Omega: \left. \begin{array}{l} f_{n_1+k}(\omega) \in B_1 \\ \vdots \\ f_{n_m+k}(\omega) \in B_m \end{array} \right\} \right.$$

d.h.,

$$P \left(\bigcap_{j=1}^m f_{n_j}^{-1}(B_j) \right) = P \left(\bigcap_{j=1}^m f_{n_j+k}^{-1}(B_j) \right) \quad (*)$$

$$\mathcal{X}_t: X = \mathbb{R}^{\mathbb{Z}} = \{ (\dots, X_{-1}, X_0, X_1, \dots), X_j \in \mathbb{R} \forall j \}$$

Def. $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}^{\mathbb{Z}}$ mit $f(\omega) = (\dots, f_{-1}(\omega), f_0(\omega), f_1(\omega), \dots)$



Für $A \subset X$ Borel def.

$$\mu(A) := P(f^{-1}(A))$$

Betrachte (\mathbb{R}^Z, μ, T) *shift: \leftarrow bzw. \downarrow*

Da $f^{-1}(\text{Zylinder})$ die Form

$$\bigcap_{j=1}^m f_{n_j}^{-1}(B_j)$$

hat, gilt nach

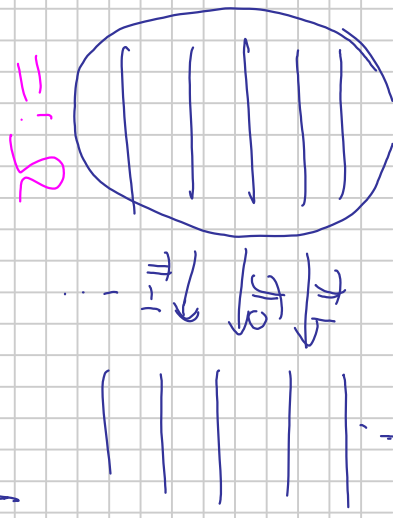
$$\begin{aligned} \mu(\text{Zylinder}) & \stackrel{\text{Def. v. } \mu}{=} P(f^{-1}(\text{Zylinder})) \stackrel{(\text{Def.})}{=} P(f^{-1}(T^{-1}(\text{Zyl.}))) \\ & \stackrel{\text{Def. v. } \mu}{=} \mu(T^{-1}(\text{Zyl.})) \end{aligned}$$

d.h., T ist μ -inv. und $(\mathbb{R}^Z, \mu, \leftarrow)$ ist ein MDS.

Umgekehrt, sei $(\mathbb{R}^Z, \mu, \leftarrow)$ ein MDS, d.h., μ sei \leftarrow -invariant auf \mathbb{R}^Z .

Wir zeigen: $\exists (\Omega, P, (f_j))$, die dazu gehören.

Def. $\Omega := \mathbb{R}^Z$, $f_j := \pi_j - j$ -te Projektion,
 $P := \mu$



- V_{π_j} ist messbar.
- Stationäri.
- $\pi_j(B) = \text{Zylinder}$, also messbar

$$\mu(x_i, \underbrace{x_{n_1, \dots, n_m} \in B_m}_{\pi_{n_m}(A) \in B_m}) = \mu(x_i, x_{n_1, \dots, n_m} \in B_m)$$

$\mu \leftarrow \text{invar.}$

• $\mu(A) \stackrel{?}{=} P(\pi^{-1}(A)) = \mu(\pi^{-1}(A))$

- wahr, da $A = \pi^{-1}(A)$,

Also entspricht dieses (Ω, P, π) dem vorgegebenen $(\mathbb{R}^{\mathbb{Z}}, \mu_1 \leftarrow)$

D.h.: stationäre stoch. Prozesse \iff Shiftinv. W -Maße auf $\mathbb{R}^{\mathbb{Z}}$

Bem. Dieselbe Konstruktion macht man auch für N_0 statt \mathbb{Z} , d.h., für f_0, f_1, f_2, \dots

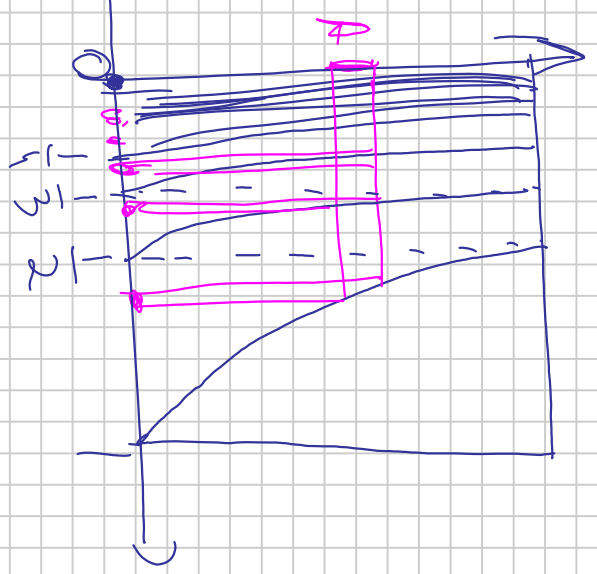
Bsp 4.8 (Gauß-Transformation)

Sei $X := [0, 1]$, $T X := \frac{1}{x} - \lfloor \frac{1}{x} \rfloor = \{ \frac{1}{x} \}$

für $x \neq 0$, $T 0 := 0$. Bruchteil

Es gilt $\forall x \in (\frac{1}{n+1}, \frac{1}{n}]$ $T x = \frac{1}{x} - n$

Daraus folgt $T^{-1}(\{y\}) = \{ \frac{1}{y+n}, n \in \mathbb{N} \}$ (*)



Sei $\mu := \mu(A) := \frac{1}{\log 2} \int_A \frac{dx}{x+1}$

W'maß: $\mu([0, 1]) = \frac{1}{\log 2} \int_0^1 \frac{dx}{x+1} = \frac{\log 2 - \log 1}{\log 2} = 1$

Behauptung: T ist μ -treu. Es reicht z.z.: $\mu(T^{-1}([0, b])) = \mu([0, b])$

$\log 2 \cdot \mu(T^{-1}([0, b])) = \int_{n=1}^{\infty} \int_{\frac{1}{b+n}}^{\frac{1}{n}} \frac{dx}{1+x}$

$\frac{1+\frac{1}{n}}{1+\frac{1}{b+n}} = \frac{n+1}{1+b+n} = \frac{1+\frac{b}{n}}{1+\frac{b}{n+1}}$

$\log \frac{1+\frac{1}{n}}{1+\frac{1}{b+n}}$

solche inf. erzeugen oder $\sum -x \log x$

$$\begin{aligned}
 &= \sum_{n=1}^{\infty} \left[\log\left(1 + \frac{b}{n}\right) - \log\left(1 + \frac{b}{n+1}\right) \right] = \sum_{h=1}^{\infty} \int_{\frac{b}{h+1}}^{\frac{b}{h}} \frac{dx}{1+x} \\
 &= \log 2 \cdot \mu(\{0, 1\})
 \end{aligned}$$

Also ist (X, μ, T) ein MDS.

Def (Kettenbruchentwicklung)

Sei $x \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$. Schreibe $x = \frac{1}{a_1 + r_1}$
 $a_1 \in \mathbb{N}$
 $r_1 \in (0, 1)$ invariant.

Wiederhole: $r_1 = \frac{1}{a_2 + r_2}, \dots$ d.h.:

$$x = \frac{1}{a_1 + \frac{1}{a_2 + \frac{1}{a_3 + \dots}}}$$

Kettenbruchentwicklung

Bombelli (1579),
 Lagrange und Euler

Die Folge $(a_n)_{n=1}^{\infty}$ heißt Kettenbruchkoeffizienten

Schreibweise: $x = [0; a_1, a_2, \dots]$

Eigenschaften von (a_n)

Def.: $\frac{p_n}{q_n} := \frac{1}{a_1 + \frac{1}{a_2 + \dots + \frac{1}{a_n}}}$ $\in \mathbb{Q}$, $(p_n, q_n) = 1$.



Es gelten (ohne Details)

- $\frac{p_2}{q_2} < \frac{p_4}{q_4} < \dots < \frac{p_{2n}}{q_{2n}} < \dots < X < \dots < \frac{p_{2m+1}}{q_{2m+1}} < \dots < \frac{p_3}{q_3} < \frac{p_1}{q_1}$

und $\frac{p_n}{q_n} \rightarrow X$ (d.h., $\frac{p_n}{q_n} \nearrow X \leftarrow \frac{p_{2n+1}}{q_{2n+1}}$)

- $|X - \frac{p_n}{q_n}| < \frac{1}{q_n^2}$

- $(\frac{p_n}{q_n})$ ist die beste rationale Approximation mit Nenner $\leq q_n$, d.h. $\forall \frac{p}{q} \neq \frac{p_n}{q_n}$ mit $q \leq q_n$

$$|X - \frac{p_n}{q_n}| < |X - \frac{p}{q}|$$

- $\forall (a_n) \subset \mathbb{N} \exists \text{ein } \frac{1}{a_1 + \frac{1}{a_2 + \dots}} \in [0,1] \setminus \mathbb{Q}$,

d.h.,

$$X \in [0,1] \setminus \mathbb{Q} \iff [0; a_1, a_2, \dots]$$

Bsp $\pi - 3 = \frac{1}{4 + \frac{1}{7 + \frac{1}{5 + \dots}}}$

Bsp $\frac{1}{1 + \frac{1}{1 + \frac{1}{1 + \dots}}} = \phi$

$\frac{1}{1+\phi} = \phi \Rightarrow \phi^2 + \phi - 1 = 0 \dots \rightarrow$ gold. Schnitt

Prop Sei $x \in (0, 1] \setminus \mathbb{Q}$. Dann gilt: $\forall n$

$$a_n = \left\lfloor \frac{1}{T^{n-1}x} \right\rfloor \in \mathbb{N}$$

Beweis Induktion nach n : Wir zeigen: $a_n = \left\lfloor \frac{1}{T^{n-1}x} \right\rfloor$, $r_n = T^n x$

$n=1$: $x = \frac{1}{a_1 + r_1}$, $\forall r_1 \in (0, 1) \Rightarrow \frac{1}{x} = a_1 + r_1$, d.h., $a_1 = \left\lfloor \frac{1}{x} \right\rfloor$

$$r_1 = \left\{ \frac{1}{x} \right\} = T x$$

$n \rightarrow n+1$: $r_n = \frac{1}{a_{n+1} + r_{n+1}}$

$$\frac{1}{r_n} = a_{n+1} + r_{n+1}, \text{ d.h., } a_{n+1} = \left\lfloor \frac{1}{r_n} \right\rfloor = \left\lfloor \frac{1}{T^n x} \right\rfloor$$

$$r_{n+1} = \left\{ \frac{1}{r_n} \right\} = \left\{ \frac{1}{T^n x} \right\} = T^{n+1} x$$

Lemma 8

Dann ist T μ -frei (\Leftrightarrow)

$$(\star) \int f \, d\mu = \int f \circ T \, d\mu$$

Wenn das der Fall ist, gilt diese Formel

$\forall f \in \mathcal{Z}^\infty(X, \mu)$

$\forall f \in \mathcal{Z}^\pm(X, \mu)$

messbar, beschr.

Bem.

(*) für $f = \mathbb{1}_A$ bedeutet:

$$\mu(A) = \int \mathbb{1}_A(Tx) d\mu = \int \mathbb{1}_{T^{-1}(A)} d\mu = \mu(T^{-1}(A))$$

von $Tx \in A$ ist $f=0$ sonst

also: $\mu(A) = \mu(T^{-1}(A))$
 Dabei haben wir bewiesen, dass:

$$\boxed{\mathbb{1}_A(Tx) = \mathbb{1}_{T^{-1}(A)}} \quad \forall A \text{ messbar}$$

Beweis



folgt aus der Bemerkung
 Aus Bem. folgt: (*) gilt $\forall f = \mathbb{1}_A$

Linearität: (*) gilt \forall einfache $f \geq 0$.

Sei $f \in L^1(X, \mu)$, $\text{obdA: } f \geq 0$. Dann $\exists f_n \nearrow f$ für $\forall f_n$ einfach und damit:

$$\int f_n(x) dx = \int f_n(T(x)) dx$$

siehe oben

$$\int f \circ T$$

$\int f$



2. Grundkonstruktionen

Def. 9 (Faktoren, Erweiterungen, Isomorphismen)

Seien (X, μ, T) und (Y, ν, S) zwei MDS.

(1) (Y, ν, S) heißt Faktor von (X, μ, T) (und (X, μ, T)

heißt Erweiterung von (Y, ν, S)), wenn:

$$\begin{aligned} \exists X' \subset X \text{ mit } \mu(X') = 1 \text{ und } T X' \subset X' \\ \exists Y' \subset Y \text{ mit } \nu(Y') = 1 \text{ und } S Y' \subset Y' \\ \exists \varphi: X' \rightarrow Y' \text{ m\ddot{a}ßtreu (} \mu(\varphi^{-1}(A)) = \nu(A) \text{) } \forall \text{ m\ddot{a}ßb. } A \subset Y' \end{aligned}$$

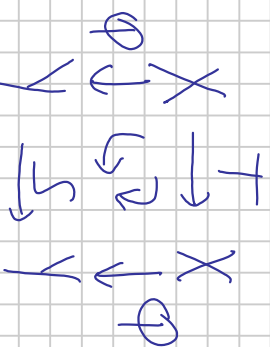
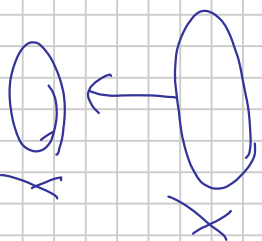
$$\varphi(TX') = S(\varphi X') \quad \forall x \in X'$$

(2) (X, μ, T) und (Y, ν, S) heißen isomorph, wenn φ in (1) bij. gewählt werden kann (mit φ^{-1} m\ddot{a}ßtreu).

Bem. T m\ddot{a}ßtreu, T^A m\ddot{a}ßbar $\implies \mu(T^A) \geq \mu(A)$

Bew. $\mu(T^A) = \mu(\underbrace{T^{-1}(T^A)}_{\text{m\ddot{a}ßbar}}) \geq \mu(A)$ ▀

insbesondere gilt: $\varphi: (X, \mu, T) \xrightarrow{T^A} (Y, \nu, S)$ ein Faktor mit $\varphi(X')$ m\ddot{a}ßbar



$$\Rightarrow \nu(\varphi(X^1)) = 1 \quad (\text{da } \nu(X^1) = 1),$$

d.h., φ ist fast surjektiv.

Bsp 10

Sei $X := \{0,1\}^{\mathbb{N}_0}$, $\mu = \prod_{n=0}^{\infty} (\frac{1}{2}, \frac{1}{2})$

T: $X \rightarrow X \leftarrow T(X_0, X_1, \dots) := (X_1, X_2, \dots)$ d.h., $\mu \circ T = \frac{1}{2} = \mu(1)$ - Bernoulli shift.

Sei $Y := [0,1]$ mit $\nu := \text{Leb}$

Betr. $\varphi: \{0,1\}^{\mathbb{N}_0} \rightarrow [0,1]$ mit $\varphi(X_0, X_1, \dots) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{X_n}{2^{n+1}}$

Finde $S: \varphi$ ein Isomorphismus.

$$S \left(\sum_{n=0}^{\infty} \frac{X_n}{2^{n+1}} \right) = S(\varphi(X)) \stackrel{\text{notwendig}}{=} \varphi(TX) = \varphi \downarrow \begin{matrix} \{0,1\}^{\mathbb{N}_0} \\ \downarrow \varphi \\ [0,1] \end{matrix} \longrightarrow [0,1]$$

$$= \varphi(X_1, X_2, \dots) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{X_{n+1}}{2^{n+1}} = 2 \cdot \sum_{n=1}^{\infty} \frac{X_n}{2^{n+1}}$$

D.h., $Sy = 2y \pmod 1$ (Verdoppelungsabb.)

φ entspricht der Binärdarstellung von $x \in [0,1]$, also eine Bijektion



bis auf endliche Darstellungen bzw. dyadische Zahlen $1 \frac{m}{2^n}$, $m \leq 2^n$

ZZ: φ ist μ - ν -treu: φ^{-1} (dyadisches Intervall) = Zylinder

$$\mu(\varphi^{-1}(\frac{1}{2}, \frac{1}{2})) = \frac{1}{2} = \mu(\varphi^{-1}(\frac{1}{2}, 1])) \text{ usw.}$$

Also gilt:

$$(X, \mu, T) \sim (Y, \nu, S)$$

isomorph

Def. 11 seien (X, μ, T) , (Y, ν, S) zwei MDS. Das Produktsystem

$$(X \times Y, \mu \times \nu, T \times S), \text{ wobei}$$

- $(T \times S)(x, y) = (T_x, S_y)$
- Σ -Algebra auf $X \times Y$ von $A \times B$ erzeugt

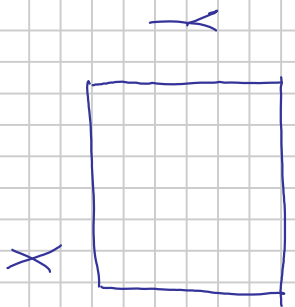
$$(\mu \times \nu)(A \times B) = \mu(A) \cdot \nu(B)$$

Analog: Produkte von mehr Systemen

$$T(x_1, \dots, x_d) := (a_1 x_1, \dots, a_d x_d), \mu = \text{Lebesgue (d-dim.)}$$

Bsp

Def. 12 (Schiefprodukte) sei (X, μ, T) ein MDS, (Y, ν) W' Raum,



$\varphi: X \times Y \rightarrow Y$ messbar s. d. für f. a. x $\in X$

(d.h.) $\nu(A) = \nu(\{y \in Y: \varphi(x, y) \in A\})$ ν -treu

Def. $S: X \times Y \rightarrow X \times Y$

$S(x, y) := (Tx, \varphi(x, y))$

Behauptung S ist $\mu \times \nu$ -treu.

Beweis

$$(\mu \times \nu)(S^{-1}(A \times B)) = \int \mathbb{1}_{S^{-1}(A \times B)} d(\mu \times \nu)$$

$$= \int_{X \times Y} \mathbb{1}_{A \times B}(Tx, \varphi(x, y)) d(\mu \times \nu)_{(x, y)}$$

Fubini

$$= \int_X \left[\int_Y \mathbb{1}_B(\varphi(x, y)) dy \right] \mathbb{1}_A(Tx) dx$$

$\nu(\{y: \varphi(x, y) \in B\}) = \nu(B)$

$$= \nu(B) \cdot \int_A \mathbb{1}_A (Tx) dx = \nu(B) \cdot \mu(A) = (\mu \times \nu)(A \times B)$$

Also ist $(X \times Y, \mu \times \nu, S)$ ein MDS - Schieflprodukt zu \mathcal{P} .

Wenn $Y = G$ eine komp. Gruppe mit $\nu = \text{Haar}$ und

dann heißt (X, μ, g) für $\varphi: X \rightarrow G$ meßbar (wenn Spezialfall) eine Gruppenerweiterung von (X, μ, T) .

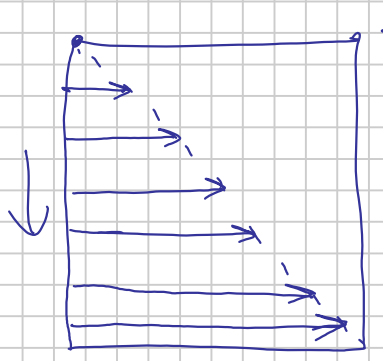
(ii): eine Gruppenerweiterung ist eine Erweiterung: von (X, μ, T)

Bsp T^2 , $S(X, Y) = (z + X, X + Y)$ (oder multiplikativ $S(z, w) := (z, zw)$)

(a.h.) $T^X = X + d$, $\varphi(X) = X$.

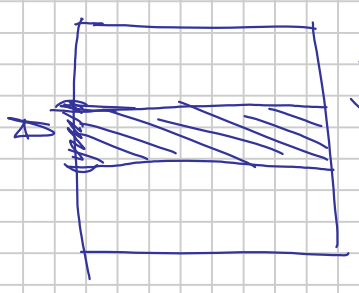
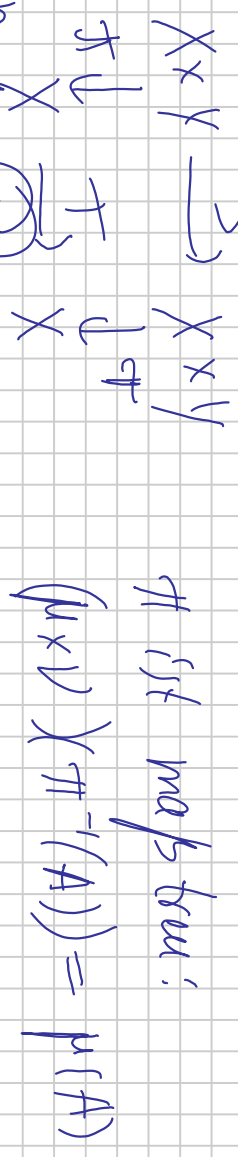
(ii) Berechnen Sie $S^n(X, Y)$ für $n \in \mathbb{N}$.

(T^2, S) ist eine Erweiterung von $(\mathbb{I}, \text{vol}, +2)$



Bem. Schiefprodukte sind Erweiterungen von (X, μ, T)

begl. $\varphi = T: X \times Y \rightarrow X, T(x, y) := x$

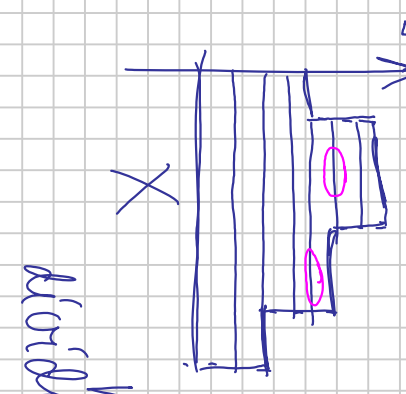


Bsp + Def. 13

Sei (X, μ, T) ein WDS, $f: X \rightarrow N$ einfach, d.h.

$$f = \sum_{j=1}^m n_j \mathbb{1}_{A_j}$$

mit A_j messbar disjunkt
 (falls auf Nullmenge)
 und eine Zerlegung von X
 $n_j \in \mathbb{N}, f(x) = j \in \{1, \dots, m\}$

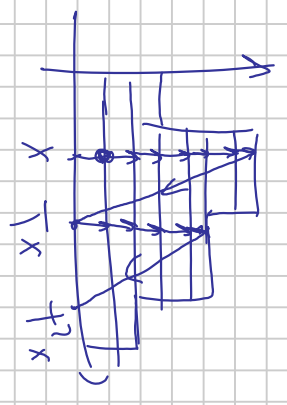


Sei $D := \{ (x, n) : x \in X, n \in \{0, \dots, m\} \}$
 mit Produktmaß $\nu(D) = \mu(A)$
 durch $\nu(D)$

$\forall A \subset A_j$
 $\forall n \in \{0, \dots, m\}$

Def. $S: D \rightarrow D$ so:

$$S(x, n) := \begin{cases} (x, n+1), & \text{falls } (x, n+1) \in D \\ (Tx, 0) & \text{sonst.} \end{cases}$$



Wir zeigen: S ist messbar.

Sei $A \in \mathcal{A}_v$. Def. $B_j := T^{-1}(A) \cap A_j$

d.h., $T^{-1}(A) = \bigcup_{j=1}^m B_j$, B_j disjunkt.

Sei $n \in \{1, \dots, n_v\}$

$$S^{-1}(A \times \{n\}) = A \times \{n-1\} \text{ - dasselbe Maß}$$

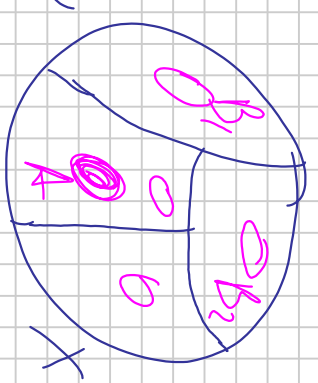
für $n=0$:

$$\nu(S^{-1}(A \times \{0\})) = \sum_{j=1}^m \nu(B_j \times \{n_j\})$$

$$= \sum_{j=1}^m \nu(B_j) = \nu(T^{-1}(A))$$

$$\stackrel{\text{ist } \mu\text{-trau}}{=} \mu(A) = \nu(A \times \{0\})$$

Also ist (D, ν, S) ein MDS



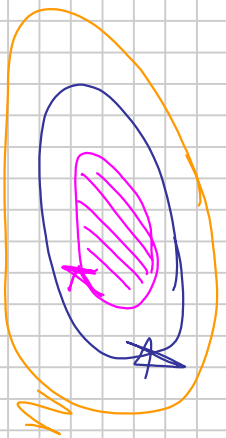
3. Invariante Maße für topologische dynamische Systeme

Sei X komp. metrischer Raum, $T: X \rightarrow X$. Dann heißt (X, T) ein topologisches dynamisches System. (TDS)

Frage: $\exists \mu$ Borelmaß (W'maß) s.d. (X, μ, T) ein MDS ist, d.h., dass T μ -inv. ist?

Bem. 1) A Borelmaß μ auf X ist regulär, d.h., A messbar

$$\mu(A) = \sup \{ \mu(K) : K \subset A \text{ komp.} \} \\ = \inf \{ \mu(U) : U \supset A \text{ offen} \}$$



2) $\forall U \subset X$ offen $\exists (f_n) \subset C(X)$: $0 \leq f_n \nearrow \mathbb{1}_U$

Beweis Betrachte (K_n) komp. Mengen, $K_n \subset U$, $K_n \nearrow$, $\cup K_n = U$,



z.B.

$K_n := \{x \in U : d(x, \partial U) \geq \frac{1}{n}\}$ - abg., also komp. (da X komp.)
 $\bigcup_{n=1}^{\infty} K_n = \{x \in U : d(x, \partial U) > 0\} = U$.

Behauptung: $\forall n \exists f_n \in C(X)$ mit $f = \begin{cases} 1 & \text{auf } K_n \\ 0 & \text{auf } X \setminus U \end{cases}$.
 Grund: Lemma von Urysohn oder explizit:



$f_n(x) := \begin{cases} 1 & \text{auf } K_n \\ 0 & \text{auf } X \setminus U \end{cases}$
 • stetig auf X ($f_n(x) = \min\{1, n \cdot d(x, \partial U)\}$ auf U)

• $0 \leq f_n \leq 1_U$

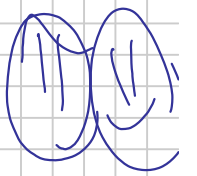
• $f_n \nearrow 1_U$

Sei (X, τ) ein $[TDS]$ und μ ^{W' Maß} Borelmaß auf X . ■

Lemma 14
 Dann

Beweis

gilt:
 τ ist μ -trau $\Leftrightarrow \int_X f \, d\mu = \int_X f \circ \tau \, d\mu \quad \forall f \in C(X)$



siehe Lemma 8: $f \in C(X) \Rightarrow f \in L^\infty(X, \mu)$

ZZ: (*) gilt $V_f = \mathbb{1}_A$, A messbar.

Es reicht annehmen: A offen. Nach Bem. 2):

$$\exists (f_n) \subset C(X) : 0 \leq f_n \leq \mathbb{1}_A, f_n \uparrow \mathbb{1}_A$$

Nach Voraus. gilt:

$$\underbrace{\mu(A)}_{\text{orange}} = \int_X \mathbb{1}_A d\mu \leftarrow \int_X f_n d\mu = \int_X f_n \circ T d\mu \xrightarrow{\text{Satz von}} \int_X \mathbb{1}_A \circ T d\mu = \underbrace{\mu(T^{-1}(A))}_{\text{orange}}$$

monot. prev.

Erweiterung (FA):

Satz von Riesz: $(C(X))' \cong$ μ -endliche \mathbb{R} -wertige Borelmaße auf X

mit $\langle f, \mu \rangle = \int_X f d\mu$

an. Funktional μ *Maß*

Die Topologie auf dem Raum von Maßen ist schwach σ -Topologie;



entspricht

$$\mu_n \rightarrow \mu \iff \int A d\mu_n \rightarrow \int A d\mu \quad \forall f \in C(X).$$

Bsp

Die Punktanzahlverteilung $f \mapsto f(a)$, $a \in X$ fest entspricht dem Diracmaß $\delta_a (A) := \begin{cases} 1, & a \in A \\ 0, & \text{sonst} \end{cases}$

$$\langle f, \delta_a \rangle = \int f d\delta_a = f(a)$$



Satz von Banach-Alaoglu: Die Einheitskugel $C(X)'$ ist schwach* kompakt. Insbesondere hat \forall Folge von W' -Maßen (Borel) auf X einen Häufungspunkt.

$$(\mu_n) \text{ W'Ma\ss} \Rightarrow \left| \int f d\mu_n \right| \leq \|f\|_{\infty} \cdot \underbrace{\mu_n(X)}_{=1} = \|f\|_{\infty}$$

= für $f \equiv 1$

$$\Rightarrow \|\mu_n\|_{C(X)'} = 1$$

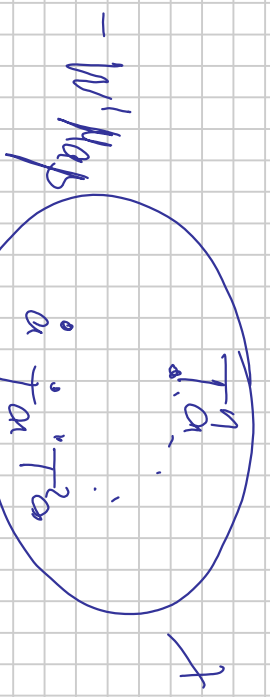
Satz 15 (Krylov-Bogolyubov) Sei (X, \mathcal{T}) ein FDS. Dann \exists T-inv. W' -Borelmaß μ auf X .

Damit kann man \forall TDS zu einem (oder vielen) HDS machen.

Bem. μ ist nicht eindeutig: $T \equiv \text{id} \Rightarrow \forall \mu$ ist T-inv.

Beweis Min $a \in X$ und betrachte

$$\mu_n := \frac{\delta a + \delta T a + \dots + \delta T^n a}{n+1}$$



Da $\int f \delta T^n a = f(T^n a)$, haben wir:

$$\int_X [f(T^k x) - f(x)] d\mu_n = \frac{\int_X f(T a) + \dots + f(T^{n+1} a) - (n+1)f(a)}{n+1}$$

und damit:

$$\left| \int_X f(T^k x) d\mu_n - \int_X f d\mu_n \right| \leq \frac{2 \cdot \|f\|_\infty}{n+1} \rightarrow 0$$

Sei μ ein Häufungspunkt von (μ_n) (bsp. schwach* - Top.)

- μ $W'Kaps$ ($\mu \geq 0$, da $\int f d\mu \geq 0 \forall f \geq 0$, $\mu(X) = \int \mathbb{1} d\mu = 1$)

also ist μ das gesuchte Maß.

$$\int_X f(Tx) d\mu - \int f d\mu = 0,$$

Bem. \exists TDS mit eindeutigen T-inw. W' Maß μ , z. B. $[0,1]$ (Bew. II) mit Translation (bzw. rotation) mit einer nat. Zahl



Bsp

$$X = [0,1], \quad Tx = x^2$$

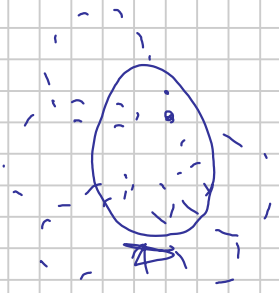
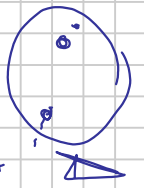


δ_0, δ_1 T-inw. (und A konvex komb. davon).

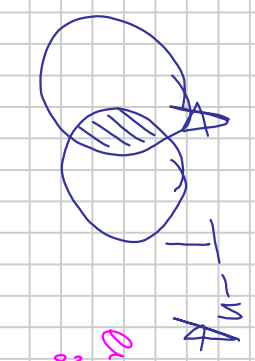
II Rekurrenz und Ergodizität

1. Rekurrenz

Def. 1 Sei (X, μ, T) ein MDS und $A \subset X$ messbar. Dann heißt A rekurrent, wenn für f.a. $x \in A$ $\exists n: T^n x \in A$



Lemma 2



oder: $\mu(A \setminus \bigcup_{n=1}^{\infty} T^{-n}(A)) = 0$

o unendlich rekurrent, wenn für f.a. $x \in X \exists (n_j)$

Teilfolge von N mit $T^{n_j}x \in A \forall j$

$$\mu(A \setminus \bigcap_{v=1}^{\infty} \bigcup_{h=v}^{\infty} T^{-n}(A)) = 0$$

Bem 1) unendl. rekur. \Rightarrow rekur.

2) Die Def. ist nicht äq., sobald $\mu(A) > 0$
 Sei (X, μ, T) ein MDS. Dann äq. äq.:

- (i) $\forall A \in \Sigma_X$ rekurrent
- (ii) $\forall A \in \Sigma_X$ ist ∞ -rekurrent
- (iii) $\forall A \in \Sigma_X$ mit $\mu(A) > 0 \exists n: \mu(A \cap T^{-n}A) > 0$.

erhöher zu prüfen als (i) oder (ii)

Beweis (iii) \Rightarrow (i) ✓
 Sei A rekurrent, d.h. (i)
 (ii) \Rightarrow (iii) (88)
 $A \subset \bigcup_{n=1}^{\infty} T^{-n}(A) \cup N$, N Nullmenge

$$\Rightarrow T^{-1}(A) \subset \bigcup_{n=2}^{\infty} T^{-n}(A) \cup T^{-1}(N)$$

$$\Rightarrow T^{-2}(A) \subset \bigcup_{n=3}^{\infty} T^{-n}(A) \cup T^{-2}(N)$$

$$\vdots$$

$$T^{-(b-1)}(A) \subset \bigcup_{n=b}^{\infty} T^{-n}(A) \cup T^{-(b-1)}(N)$$

Wieder aus (ii) folgt:

$$A \subset \bigcup_{n=k}^{\infty} T^{-n}(A) \cup N_k$$

Nullmenge ($\subset N \cup T^{-1}(N) \cup \dots \cup T^{-(b-1)}(N)$)

$$\Rightarrow A \subset \bigcap_{b=1}^{\infty} \bigcup_{n=b}^{\infty} T^{-n}(A) \cup \left[\bigcup_{v=1}^{\infty} N_v \right]$$

Nullmenge

$\Rightarrow A$ ∞ -reduzient.

(i) \Rightarrow (iii)

Nach (i):
 Ang., $\mu(A \cap T^{-n}A) = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}$

$$A = \left(A \cap \left[\bigcup_{n=1}^{\infty} T^{-n}(A) \right] \right) \cup N$$

Punkte aus A , die irgendwann zurückkommen.

Nullmenge

$$= \bigcup_{n=1}^{\infty} (A \cap T^{-n}(A)) \cup N$$

Nulldmenge nach Annahme

$$\Rightarrow \mu(A) = 0.$$

(ii) \Rightarrow (i)

Sei $A \subset X$ messbar und betrachte:

$$B := A \setminus \bigcup_{k=1}^{\infty} T^{-k}(A) = A \cap \left[\bigcap_{k=1}^{\infty} T^{-k}(X \setminus A) \right]$$

$$\text{Zz: } \mu(B) = 0.$$

Sei $n \in \mathbb{N}$. Es gilt

$$B \cap T^{-n}(B) \subset A \cap T^{-n}(A) \cap \left[\bigcap_{v=1}^{\infty} T^{-v}(X \setminus A) \right],$$

$$\text{d.h., } B \cap T^{-n}(B) = \emptyset \quad \forall n.$$

$$\text{Nach (iii) } \mu(B) = 0$$

Theorem 3 (Poincaré)

Sei (X, μ, T) ein MDS. Dann ist A messbare Menge $A \subset X$ unendlich rekurrent.



Bem. Fallsch, falls $\mu(X) = \infty$: Bsp: $\mathbb{R}, T_X = x+1, A = [0,1]$



Beweis $\mu(A) = 0 \Rightarrow A$ unendl. rekurrent

Sei $A \subset X$ mit $0 < \mu(A) < \infty$. Sei $\mu(A \cap T^{-n}(A)) > 0$.

Nach Lemma 2 reicht es zu zeigen: $\exists n \in \mathbb{N}: \mu(A \cap T^{-n}(A)) > 0$.

Ang. $\mu(A \cap T^{-n}(A)) = 0 \forall n$.

Daraus folgt: $\mu(T^{-(n+k)}(A) \cap T^{-k}(A)) = \mu(T^{-n}(A \cap A)) = 0$

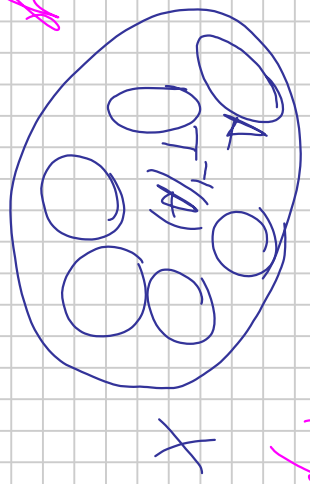
$\forall k \in \mathbb{N}_0$, d.h., die Mengen

$A, T^{-1}(A), T^{-2}(A), \dots$

sind paarweise wesentlich disjunkt disjunkt bis auf eine Nullmenge

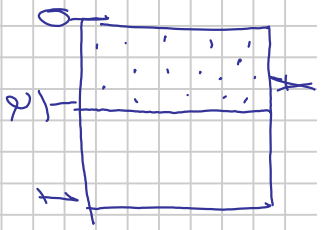
und haben alle $\mu(A) > 0$.

$$A = \mu(X) \geq \sum_{n=0}^{\infty} \mu(A) = \infty$$



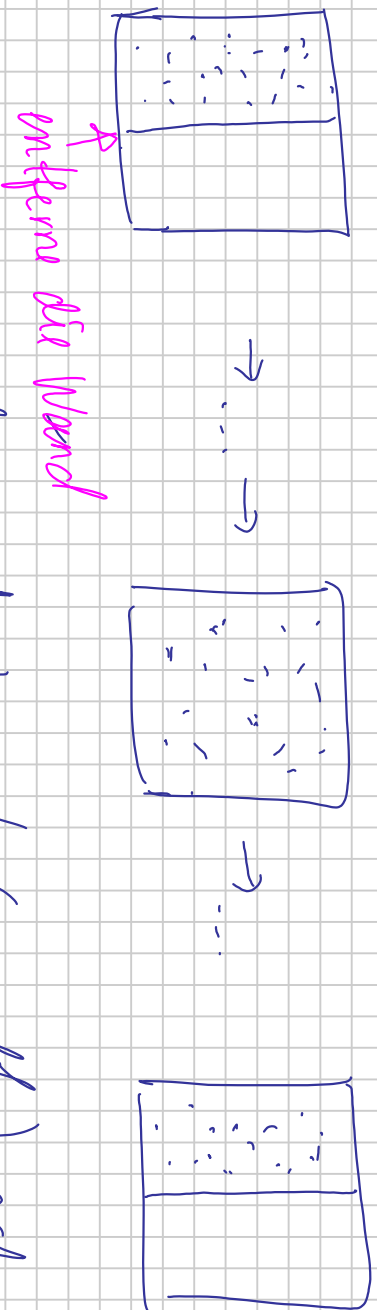
Bem. Poincaré's Rückkehransatz hat kontraintuitive Folgerungen.

Modell von Boltzmann:



$X \subset [0, 1]^{3n} \times \mathbb{R}^{3n}$
 Zustandraum Raumboard. Geschwindigkeiten
 $A = \{x \in X : x_1 \in [0, \frac{1}{2}]\}$ - Am Anfang - eine Wand in der Mitte

Man erwartet eine Art Gleichverteilung, aber Poincaré besagt:



fast \forall Anfangszustand aus A kommt $(\infty\text{-oft})$ nach A zurück.

Frage: Wie lange muss man warten? (intuitiv je kleiner $\mu(A)$, desto länger)
 seien (X, μ, T) ein MDS, $A \subset X$ mit $\mu(A) > 0$.

Def.
 $B_0 := \bigcap_{n=1}^{\infty} T^{-n}(X \setminus A)$ - Punkte aus X , die nie nach A kommen
 $B_1 := T^{-1}(A)$ - in einem Schritt

$B_n := T^{-n}(A) \cap \left[\bigcap_{k=1}^{n-1} T^{-k}(X \setminus A) \right]$ -||- in n Schritten
 noch A kommen,
 aber nicht früher.

Es gilt:

- $X = B_0 \cup B_1 \cup \dots$
- alle B_j sind disjunkt.

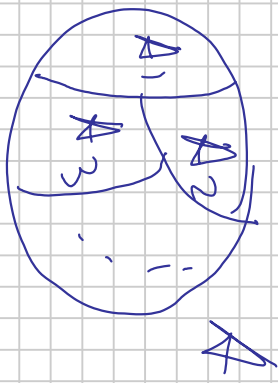
Def. $A_n := B_n \cap A$, $n \in \mathbb{N}$ - *meßbar*

Poincaré: $A = \bigcup_{n=1}^{\infty} A_n$ bis auf eine Nullmenge

Def. der Rückkehrzeit ρ_A

$$\rho_A : A \rightarrow \mathbb{N}$$

$$\rho_A(x) = n \text{ für } x \in A_n.$$



Frage: Was kann man über ρ_A sagen?

Lemma 4 Sei (X, μ, T) ein MDS, $n \in \mathbb{N}$ und $A, B \subset X$ meßbar.

Dann gilt:

$$\mu(B) = \sum_{k=1}^n \mu(A \cap \left[\bigcap_{j=1}^{k-1} T^{-j}(X \setminus A) \right] \cap T^{-k}(B))$$

$$+ \mu \left(\bigcap_{v=0}^{n-1} T^{-v} (X \setminus A) \cap T^{-n} (B) \right).$$

Beweis $\mu(B) = \mu(A \cap T^{-1}(B)) + \mu((X \setminus A) \cap T^{-1}(B))$

$$\mu(B) = \mu(T^{-1}(B))$$

$n=2$

$$\mu(B) = \mu(A \cap T^{-1}(B)) + \mu(T^{-1}((X \setminus A) \cap T^{-1}(B)))$$

\uparrow ist μ -stetig

$$= \mu(A \cap T^{-1}(B)) + \mu(A \cap T^{-1}(X \setminus A) \cap T^{-2}(B)) + \mu((X \setminus A) \cap T^{-1}(X \setminus A) \cap T^{-2}(B))$$

von induktiv.

Def. die induzierte σ -Algebra und das induzierte Maß auf A :

$$\Sigma_A := \{B \subset A, B \in \Sigma_X\} = A \cap \Sigma_X \subset \Sigma_X$$

$$\mu_A(B) := \frac{\mu(B)}{\mu(A)}, \quad B \in \Sigma_A$$

Die Rückkehrabb. $\mu_A: A \rightarrow \mathbb{N}$ ist messbar bzgl. μ_A , weil $\mu_A^{-1}(\{1\}) = A \cap \Sigma_X = \Sigma_A$.



Theorem 5

Sei (X, μ, T) ein MDS, $A \subset X$ mit $\mu(A) > 0$.

Dann gilt:

$$\int_A n_A d\mu_A = \frac{\mu\left(\bigcup_{n=0}^{\infty} T^{-n}(A)\right)}{\mu(A)}$$

Erwartungswert (wie lang man in Durchschnitt wartet)

insbesondere, wenn $\bigcup_{n=0}^{\infty} T^{-n}(A) = X$ bis auf eine Nullmenge, dann gilt

$$\int n_A d\mu_A = \frac{1}{\mu(A)}$$

Beweis

Lemma 4 für $B_i = X$ impliziert:

$$1 = \mu(X) = \sum_{v=0}^{\infty} \mu\left(A \cap \left[\bigcup_{j=1}^{v-1} T^{-j}(X \setminus A)\right] \cup \mu\left(\bigcup_{k=0}^{v-1} T^{-k}(X \setminus A)\right)\right)$$

$$= \sum_{v=1}^{\infty} \mu\left(\bigcup_{j=v}^{\infty} A_j\right) + \mu\left(\bigcup_{v=0}^{v-1} T^{-v}(X \setminus A)\right)$$

A_j : bis auf eine Nullmenge, nach Poincaré.
 als j-unter

$$= \sum_{k=1}^n \sum_{j=k}^{\infty} \mu(A_j^i) + \mu\left(\bigcap_{k=0}^{n-1} T^{-k}(X \setminus A)\right),$$

d.h.)

$$\sum_{i=1}^n \sum_{j=k}^{\infty} \mu(A_j^i) = \mu(X) - \mu\left(\bigcap_{k=0}^{n-1} T^{-k}(X \setminus A)\right) = \mu\left(\bigcup_{k=0}^{n-1} T^{-k}(A)\right)$$

Mit $n \rightarrow \infty$:

$$\mu\left(\bigcup_{k=0}^{\infty} T^{-k}(A)\right) = \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{j=k}^{\infty} \mu(A_j^i) = \sum_{j=1}^{\infty} \sum_{k=1}^j \mu(A_j^i)$$

$$= \sum_{j=1}^{\infty} j \cdot \mu(A_j^i) = \mu(A) \sum_{j=1}^{\infty} j \cdot \frac{\mu(A_j^i)}{\mu(A)} = \mu(A) \int_{\mathbb{N}^+} \mu_A d\mu_A$$

Bem. Boltzmann:

$$A = \begin{bmatrix} \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots \end{bmatrix}$$

Wenn $\mu(A) \sim \left(\frac{1}{2}\right)^n$

Der Erwartungswert von n_A ist dann $\sim 2^n$, wenn

$$\bigcup_{k=0}^{\infty} T^{-k}(A) = X \text{ bis auf Nullmenge.}$$

Wann gilt das, d.h., wann erreicht f. jeder Punkt irgendwann A ?

2. Ergodizität

Def 6 Sei (X, μ, T) ein MDS, eine Menge $A \in \Sigma_X$ heißt invariant (oder: T-invariant), wenn $T^{-1}(A) \subset A$ bis auf eine Nullmenge, d.h.)

$$\mu(T^{-1}(A) \setminus A) = 0.$$

Lemma 7

Für ein MDS (X, μ, T) und $A \in \Sigma_X$ sind äquiv.:

(i) A ist invariant
 (ii) $T^{-1}(A) = A$ bis auf eine Nullmenge.

(iii) $X \setminus A$ ist invariant

(iii) \Rightarrow (i) bzw
 (i) \Rightarrow (ii) folgt aus $\mu(A) = \mu(T^{-1}(A))$
 (ii) \Rightarrow (iii): $X \setminus A = X \setminus (T^{-1}(A)) = T^{-1}(X \setminus A)$

nach (ii) bis auf eine Nullmenge



(iii) \Rightarrow (i) - Symmetrie $A \Leftrightarrow X \setminus A$.

Bem. A inv., $\mu(A) \in (0, 1) \Rightarrow$ Zerlegung in 2 nichttriv. Teilsysteme

$$(A, \Sigma_A, T|_A, \mu_A) \text{ und } (X \setminus A, \Sigma_{X \setminus A}, T|_{X \setminus A}, \mu_{X \setminus A})$$

Def. 8 Ein MDS (X, μ, T) heißt ergodisch, wenn

$$A \text{ inv.} \Rightarrow \mu(A) \in \{0, 1\}$$

$\forall A \in \Sigma_X$ gilt.

Bem. 1) Ergodische Systeme sind "unzerlegbar", eine Art Atome

2) \exists MDS ohne ergodische Teilsysteme:

Bsp

$$X = [0, 1], \mu = \text{Leb}, T = \text{id} \quad - \forall A \in \Sigma_X \text{ ist } T\text{-inv.}$$

Für ein MDS (X, μ, T) sind äquiv.:

(i) (X, μ, T) ist ergodisch

(ii) $\forall A \in X$ mit $\mu(A) > 0$

$$\bigcap_{n=0}^{\infty} T^{-n}(A) = X \quad \text{bis auf Nullm.}$$

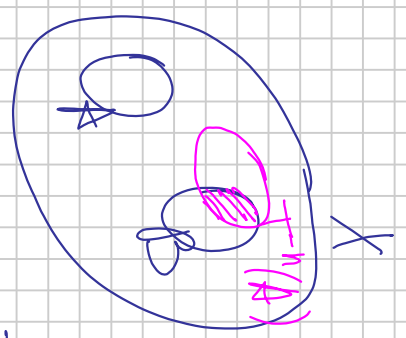
Punkte, die ∞ -oft A besuchen

(iii) $A \cap B \subset X$ mit $\mu(A) > 0$

$\bigcup_{n=0}^{\infty} T^{-n}(A) = X$ bis auf Nullm.

(iv) $A \cap B \subset X$ mit $\mu(A) > 0, \mu(B) > 0 \exists n \in \mathbb{N}:$

$$\mu(T^{-n}(A) \cap B) > 0.$$



Beweis (i) \Rightarrow (ii)

sei $A \subset X$ mit $\mu(A) > 0$.

Def. $B_n := \bigcup_{v=0}^{\infty} T^{-v}(A)$

Es gilt:

$$T^{-1}(B_n) = \bigcup_{k=n+1}^{\infty} T^{-k}(A) \subset B_n$$

Nach (i) gilt $\mu(B_n) \in (0, 1]$, aber $\mu(B_n) \geq \mu(T^{-n}(A)) = \mu(A) > 0$,

d.h. $\mu(B_n) = 1 \forall n. \Rightarrow \mu(\bigcap_{n=0}^{\infty} B_n) = 1$

(ii) \Rightarrow (iii) klar: $\bigcup_{n=0}^{\infty} T^{-n}(A) \supset \bigcap_{n=0}^{\infty} B_n = \bigcup_{k=1}^{\infty} \bigcup_{v \geq k} T^{-v}(A)$

(ii) \Rightarrow (iv)

Seien A, B mit $\mu(A) > 0, \mu(B) > 0$. Ang. $\mu(T^{-n}(A) \cap B) = 0 \forall n \in \mathbb{N}$.
 $\Rightarrow \bigcup_{n=1}^{\infty} (T^{-n}(A) \cap B)$ eine Nullmenge, aber:

$$\bigcup_{n=1}^{\infty} (T^{-n}(A) \cap B) = B \cap \left(\bigcup_{n=1}^{\infty} T^{-n}(A) \right)$$

d.h.,

B ist eine Nullmenge

$\Rightarrow X$ bis auf Nullm.

(iv) \Rightarrow (ii)

Sei A inv., d.h., $T^{-1}(A) \subset A$ bis auf Nullm.

$$T^{-n}(A) \subset A - 11 -$$

$\forall n$

Für $B := X \setminus A$ haben wir:

$$B \cap T^{-n}(A) \subseteq B \cap A = \emptyset, \text{ d.h., } \mu(B \cap T^{-n}(A)) = 0 \forall n$$

bis auf Nullm.

Nach (iv) gilt: $\mu(A) = 0$ oder $\mu(B) = 0$.

$$\mu(A) = 1$$



Bsp 10 (1)

Endliche Systeme: X endlich, μ resbal, Zählmaß, T bij.
Dann ist T ergodisch $\Leftrightarrow \forall$ Punkt erreicht \forall anderen Punkt
(ergodisch)

$\Leftrightarrow T$ zykl. Permutation

